

ARAV株式会社の開発供給実施計画の概要

家畜排せつ物管理を省力化する堆肥化ロボット（自律駆動ホイールローダ）

2025年5月認定

<取組概要>

堆肥や周辺環境の認識技術や、自動車の自動運転技術を応用した建機の自動走行の技術等により、家畜排せつ物の管理の省力化を可能とする堆肥化ロボット（自律駆動ホイールローダ）の開発及び供給

<申請者名（代表者）>

ARAV株式会社

<計画の実施期間>

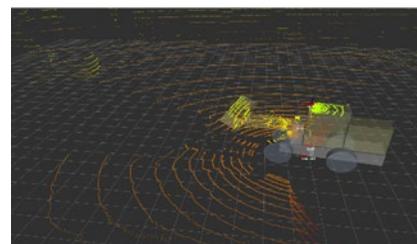
5年間

<本技術による生産性向上の効果>

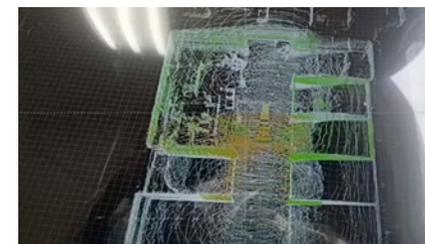
- 「畜産・酪農」の「飼養管理」のうち「堆肥化ロボット等による家畜排せつ物の管理の省力化に係る技術」により労働時間60%削減に資する技術

（堆肥化処理作業（切り返し等）に要するホイールローダの運転時間の削減）

<開発技術のイメージ>



周辺環境の検知技術



自己位置推定/経路生成技術



建設機械の自動制御技術



堆肥施設運営の技術/ノウハウ



- ARAV独自の自律駆動ホイールローダ
- ・上記技術により自動駆動が可能となり運転作業時間が削減され、作業速度現状比1.5倍に
- ・人検知による自動停止機能や誤作動防止機能等の安全機能の搭載による安全性の確保