

株式会社アイナックシステムの開発供給実施計画の概要

イチゴ、トウガラシ、ミニトマトの自動収穫に対応可能な自動走行型収穫ロボット

2025年5月認定

<取組概要>

収穫ハンド等の交換によりイチゴ、トウガラシ、ミニトマトの収穫に対応可能で、収穫物の自動搬送及び収穫カゴの自動交換機能を持ち、安定した収穫率と収穫速度の性能を有する自動走行型収穫ロボットの開発及び供給

<申請者名（代表者）>

株式会社アイナックシステム

<計画の実施期間>

5年間

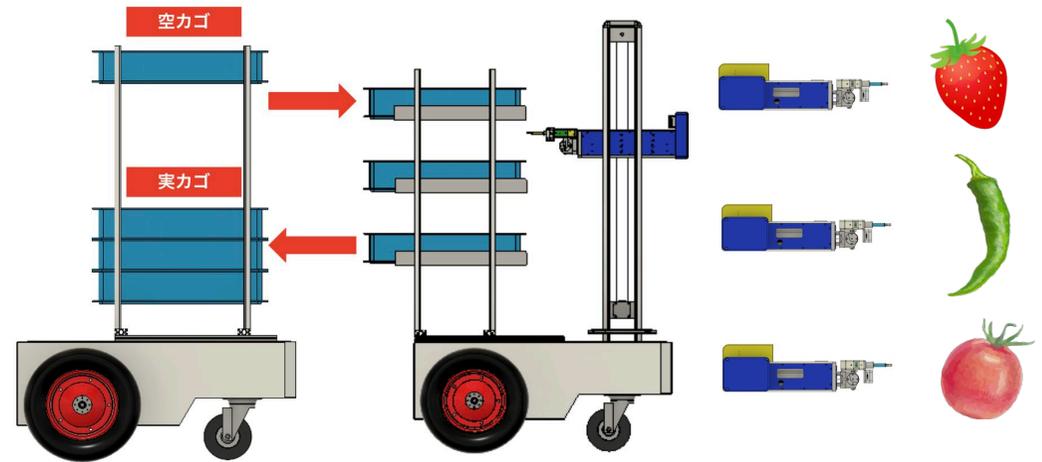
<本技術による生産性向上の効果>

・「施設野菜・花き作」の「収穫及び運搬」のうち「自動収穫機や台車ロボット等による収穫又は運搬作業の省力化に係る技術」により労働時間60%削減に資する技術

イチゴ、トウガラシ、ミニトマトの収穫及び運搬作業の労働時間の削減

<開発技術のイメージ>

（技術をイチゴだけでなく、トウガラシ・ミニトマト等の他品目へ展開）



- ①カメラ画像に基づく自律走行技術により圃場内を自動走行
- ②AIで果実を物体検出、収穫に適した果実を選定
- ③選定した果実を収穫ハンドで自動収穫
- ④満杯になった収穫カゴを自動交換することで収穫を継続
- ⑤AIや収穫ハンド等を変更することで複数の作物に対応可能