

除草、収穫等の作業効率を向上する自動操舵装置・ロボットコンバインの導入と、その効果を高めるほ場の大区画化等で収益性アップ

申請者：

株式会社協坂農場（滋賀県東近江市）

対象品目：

水稻

スマート農業技術：

自動操舵装置（トラクターへの装着）

ロボットコンバイン

新たな生産方式：

自動操舵装置・ロボットコンバインの作業効率を高める畦畔除去によるほ場の大区画化及び直進等の作業効率を高める圃場の均平化

活用を計画している支援措置：

補助事業の優遇措置

株式会社協坂農場**労働生産性の向上**

自動操舵装置
(トラクターへの装着)

除草の効率化



ロボットコンバイン

収穫作業等の効率化



画像提供：東海近畿クボタ



ほ場の大区画化・均平化

作業効率の向上

労働生産性の向上効果の増大